

İÇİNDEKİLER

(Cilt 1)

ACS-1000 Analog Kontrol Sistemi

| | |
|-------------------------------------------------|------|
| Giriş | 0-1 |
| Özellikler | 0-4 |
| Modüllerin Açıklaması | 0-9 |
| ACS-13001 Toplam Bağlantı Yeri | 0-10 |
| ACS-13002 P (Oransal) Denetleyici | 0-12 |
| ACS-13003 I (İntegral) Denetleyici | 0-14 |
| ACS-13004 D (Türevsel) Denetleyici | 0-17 |
| ACS-13005 Toplam/Fark Yükseltici | 0-19 |
| ACS-13006 İntegrator | 0-21 |
| ACS-13007/13007A Tersleyen Yükselteç | 0-24 |
| ACS-13008 İkinci Dereceden Sistem | 0-26 |
| ACS-13009 Faz İlerletici/Geriletici Kompansatör | 0-29 |
| ACS-13010 Test Sinyal Üretici | 0-32 |
| ACS-13011 Fonksiyon Üretici | 0-35 |
| ACS-13012 Aşma Algılayıcısı | 0-37 |
| ACS-13013 Analog Güç Sürücüsü | 0-39 |
| ACS-13014 DC Servo PWM Sürücüsü | 0-40 |
| ACS-13015 Doğrusal VR Açık Sensörü ve Tamponu | 0-42 |
| ACS-13016 Kalibrasyon ve Test Modülü | 0-43 |

Deney 1 Laplace Dönüşümü

| | |
|--------------------|------|
| DENEYİN AMACI | 1-1 |
| GENEL BİLGİLER | 1-1 |
| DENEYİN YAPILIŞI | 1-3 |
| SIMULINK BENZETİMİ | 1-16 |

Deney 2 Sistem Benzetimi

| | |
|--------------------|------|
| DENEYİN AMACI | 2-1 |
| GENEL BİLGİLER | 2-1 |
| DENEYİN YAPILIŞI | 2-5 |
| SIMULINK BENZETİMİ | 2-18 |

Deney 3 Kararlı Durum Hatası

| | |
|-------------------------|------|
| DENEYİN AMACI----- | 3-1 |
| GENEL BİLGİLER----- | 3-1 |
| DENEYİN YAPILIŞI----- | 3-11 |
| SIMULINK BENZETİMİ----- | 3-30 |

Deney 4 Birinci Dereceden Sistem

| | |
|-------------------------|------|
| DENEYİN AMACI----- | 4-1 |
| GENEL BİLGİLER----- | 4-1 |
| DENEYİN YAPILIŞI----- | 4-6 |
| SIMULINK BENZETİMİ----- | 4-10 |

Deney 5 İkinci Dereceden Sistem

| | |
|-------------------------|------|
| DENEYİN AMACI----- | 5-1 |
| GENEL BİLGİLER----- | 5-1 |
| DENEYİN YAPILIŞI----- | 5-9 |
| SIMULINK BENZETİMİ----- | 5-13 |

Deney 6 Geçici Tepke Parametreleri

| | |
|-------------------------|------|
| DENEYİN AMACI----- | 6-1 |
| GENEL BİLGİLER----- | 6-1 |
| DENEYİN YAPILIŞI----- | 6-6 |
| SIMULINK BENZETİMİ----- | 6-13 |

Deney 7 Birinci Dereceden Sistemde Sıfırın Etkisi

| | |
|-------------------------|-----|
| DENEYİN AMACI----- | 7-1 |
| GENEL BİLGİLER----- | 7-1 |
| DENEYİN YAPILIŞI----- | 7-3 |
| SIMULINK BENZETİMİ----- | 7-6 |

Deney 8 İkinci Dereceden Sistemde Sıfırın Etkisi

| | |
|-------------------------|------|
| DENEYİN AMACI----- | 8-1 |
| GENEL BİLGİLER----- | 8-1 |
| DENEYİN YAPILIŞI----- | 8-7 |
| SIMULINK BENZETİMİ----- | 8-13 |

Deney 9 İkinci Dereceden Sistemde Baskın Kutup

| | |
|--------------------|-----|
| DENEYİN AMACI | 9-1 |
| GENEL BİLGİLER | 9-1 |
| DENEYİN YAPILIŞI | 9-3 |
| SIMULINK BENZETİMİ | 9-6 |

Deney 10 PM DC Servo Motor Karakteristikleri

| | |
|------------------|------|
| DENEYİN AMACI | 10-1 |
| GENEL BİLGİLER | 10-1 |
| DENEYİN YAPILIŞI | 10-9 |

Deney 11 P (Oransal) Denetleyici

| | |
|--------------------|-------|
| DENEYİN AMACI | 11-1 |
| GENEL BİLGİLER | 11-1 |
| DENEYİN YAPILIŞI | 11-9 |
| SIMULINK BENZETİMİ | 11-14 |

Deney 12 P (Oransal) Denetleyici ile DC Servo Motor Hız ve Konum Kontrolü

| | |
|------------------|------|
| DENEYİN AMACI | 12-1 |
| DENEYİN YAPILIŞI | 12-1 |